Описание замкнутых экологических систем в рамках подхода гибкого метаболизма

Салтыков Михаил Юрьевич, Барцев Сергей Игоревич ИБФ СО РАН

Введение

Традиционные экологические модели построены по аналогии с моделями химической кинетики. Фактически в рамках этих моделей каждый вид представляет собой автокатализатор, потребляющий питательные вещества в жестко заданной пропорции. В дальнейшем будем называть такие модели моделями с жестким метаболизмом (ЖМ-моделями).

При описании реальных экосистем в рамках ЖМ-моделей возникают противоречия предсказаний моделей с результатами наблюдений и экспериментов:

- 1) Планктонный парадокс или парадокс Хатчитсона.
- 2) Проблема связи устойчивости экосистем с их биоразнообразием.

В работах (Pelletier, 2000; Bartsev, 2004; Uchuda, Drossel 2007; Салтыков и др., 2011; Saltykov et al., 2012; Adjou, et al., 2012) была показана возможность решения парадоксов традиционных ЖМ-моделей экосистем посредством перехода к моделям в которых тем или иным образом учитывается способность организмов потреблять питательные вещества в переменной пропорции. Такой класс моделей в дальнейшем будет называться моделями с гибким метаболизмом или ГМ-моделями.

Определение устойчивости принятое в рамках работы

Решение системы уравнений считалось устойчивым при одновременном выполнении двух условий:

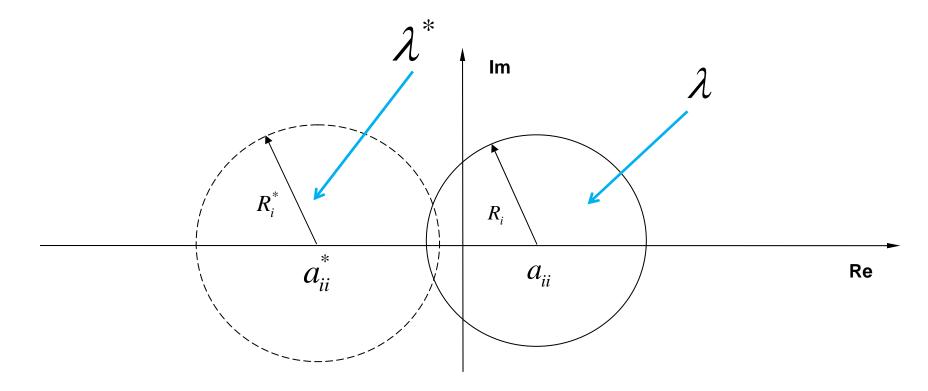
- 1) Все компоненты системы больше нуля.
- 2) Решение устойчиво по Ляпунову.

Теорема Гершгорина

$$|z - a_{ii}| \le R_i$$
 $R_i = \sum_{j, j \ne i} |a_{ij}|$

$$\frac{dx_i}{dt} = f_j(\vec{x})$$

$$\frac{dy_i}{dt} = \sum_{k} w_{ik} y_k ; w_{ik} = \frac{d(f_i(\vec{x}))}{dx_k} \bigg|_{x_k = x_k^0}; y_i = x_i - x_i^0$$



Упрощение выражения для диагонального коэффициента матрицы линеаризованной системы

$$\dot{x}_{i} = \left(\frac{f_{i}(\vec{x})}{x_{i}}\right) x_{i}$$

$$w_{ii} = \frac{f_j(\vec{x})}{x_i} + \frac{d\left(\frac{f_j(\vec{x})}{x_i}\right)}{dx_i} = x_i^0$$

$$x_i = x_i^0$$

Смещение круга Гершгорина влево могут обеспечить функции:

1) Входящие в уравнение со знаком «-» и имеющие положительную производную в районе особой точки.

$$w_{ii} = \frac{d\left(-\frac{f_j(\vec{x})}{x_i}\right)}{dx_i} \quad x_i^0 < 0$$

$$\vec{x} = \vec{x}^0$$

Пример:

$$w_{ii} = \frac{d\left(-\frac{\mu_{ij}x_i}{(K_{ij} + x_i + x_k)(x_i + x_k)}x_j\right)}{dx_i} x_i^0 < 0$$

$$x_{i,j,k} = x_{i,j,k}^0$$

Биологический смысл – преимущественное поедание хищником вида с большей относительной численностью

2) Входящие в уравнение со знаком «+» и имеющие отрицательную производную в районе особой точки. Пример:

$$w_{ii} = \frac{d\left(\frac{\gamma_{j}(x_{k\neq i})}{x_{i}}\right)}{dx_{i}} \begin{vmatrix} x_{i}^{0} \\ x_{i} \end{vmatrix} < 0$$

$$x_{i} = x_{i}^{0}$$

Биологический смысл – прирост компонента экосистемы не зависящий от его концентрации.

ГМ-модель "Жадный хищник"

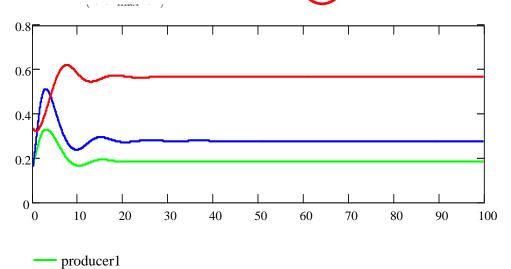
Модель, где хищник преимущественно поедает жертв из большей

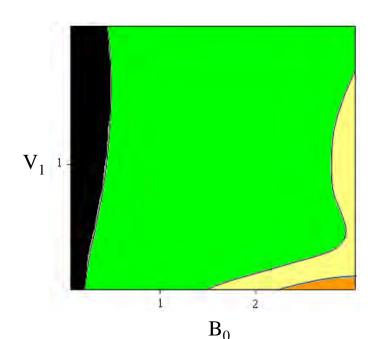


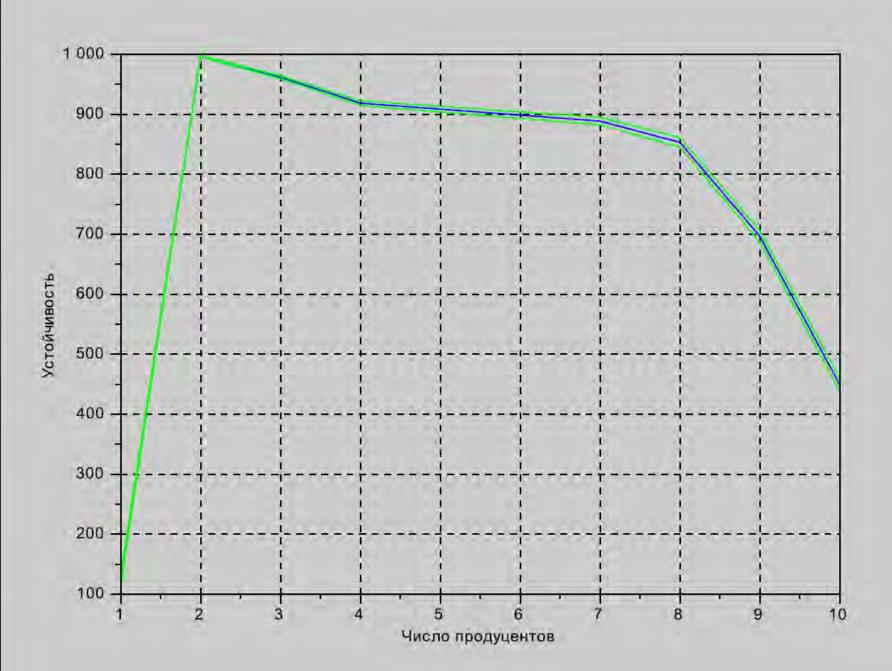
producer2 consumer

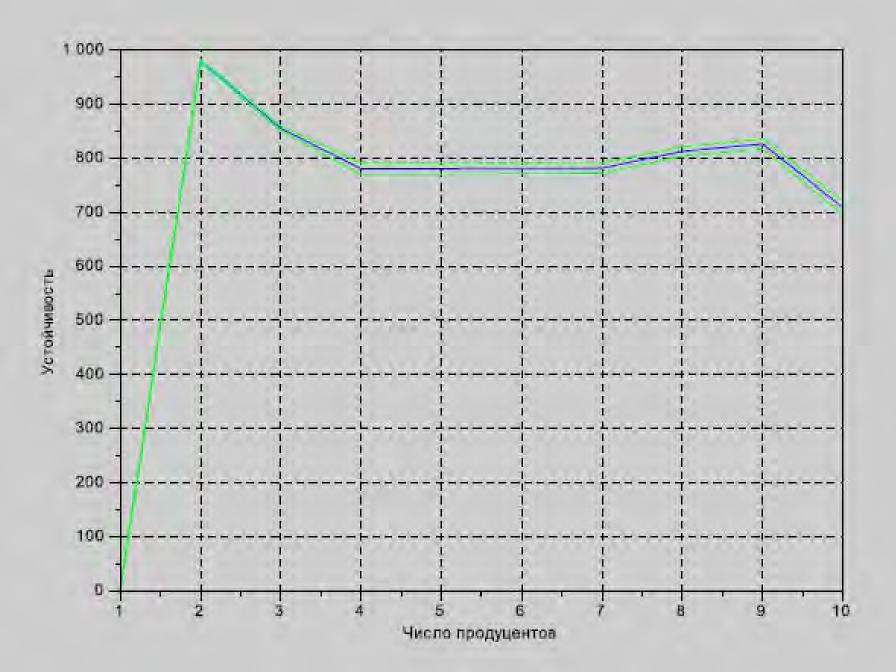
$$\frac{dx_i}{dt} = A_i (B_0 - \sum_k x_k - \sum_j y_j) x_i - \sum_j \frac{\mu_{ji} x_i}{K_j + \sum_k x_k} \left(\underbrace{\frac{x_i}{\sum_k x_k}} \right) y_j$$

$$\frac{dy_{j}}{dt} = \sum_{i} \frac{\mu_{ji} x_{i}}{K_{j} + \sum_{k} x_{k}} \left(\frac{x_{i}}{\sum_{k} x_{k}} \right) y_{j} - k_{dj} y$$





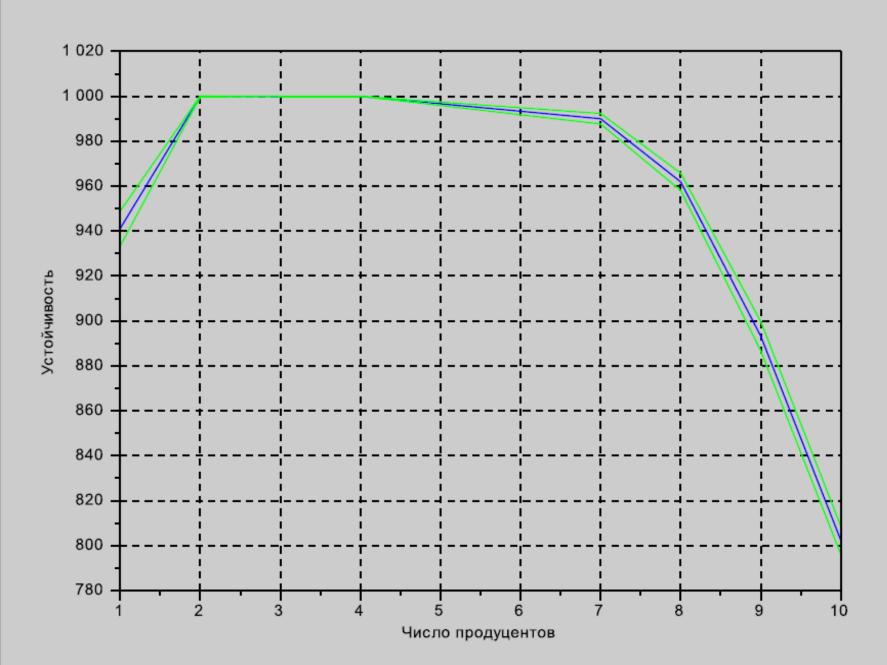


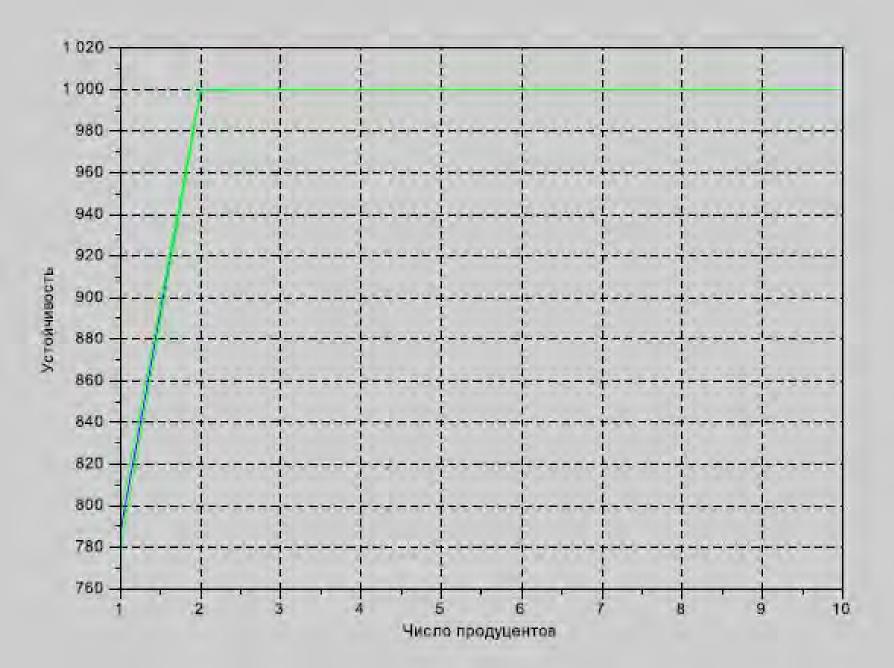


ГМ-модель "Переключающиеся пути"

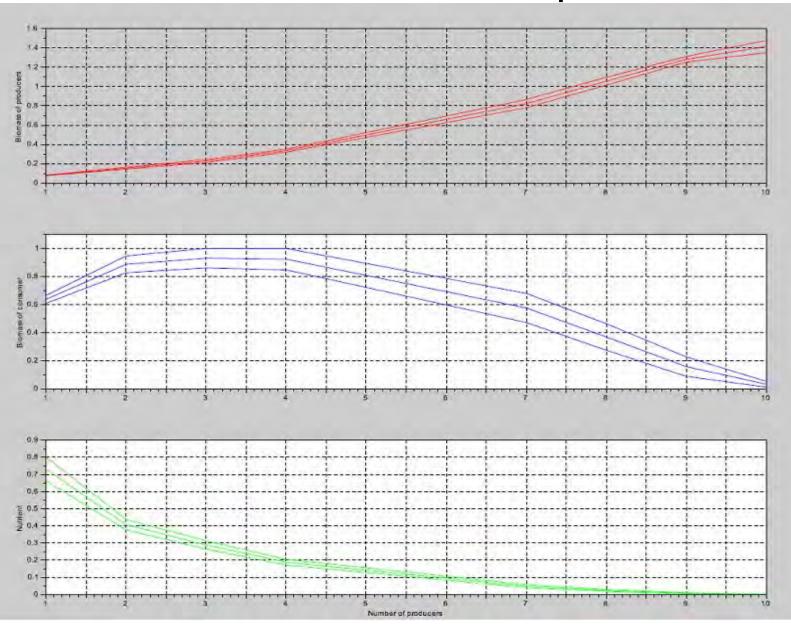
$$\begin{cases} B = B_0 - \sum_{k} x_k - \sum_{k} \sum_{j} y_{jk} \\ \frac{dx_i}{dt} = V_i B x_i - \sum_{j} \frac{\mu_{ji} x_i}{K_{ji} + x_i} y_{ji} \\ \frac{dy_{ji}}{dt} = \frac{\mu_{ji} x_i}{K_{ji} + x_i} y_{ji} - \sum_{k \neq i} \gamma_{jk} x_k y_{ji} + \sum_{k \neq k} \gamma_{ji} x_i y_{ki} \end{cases}$$

где x_i — продуценты; y_{ji} — консументы; V_i — удельная скорость роста продуцента; B_0 — общее количество лимитирующего элемента в системе; μ_{ji} — максимальная удельная скорость поедания продуцента консументом; K_{ji} — константа Моно; k_{dj} — константа отмирания; γ_{ij} — константы скорости перехода.



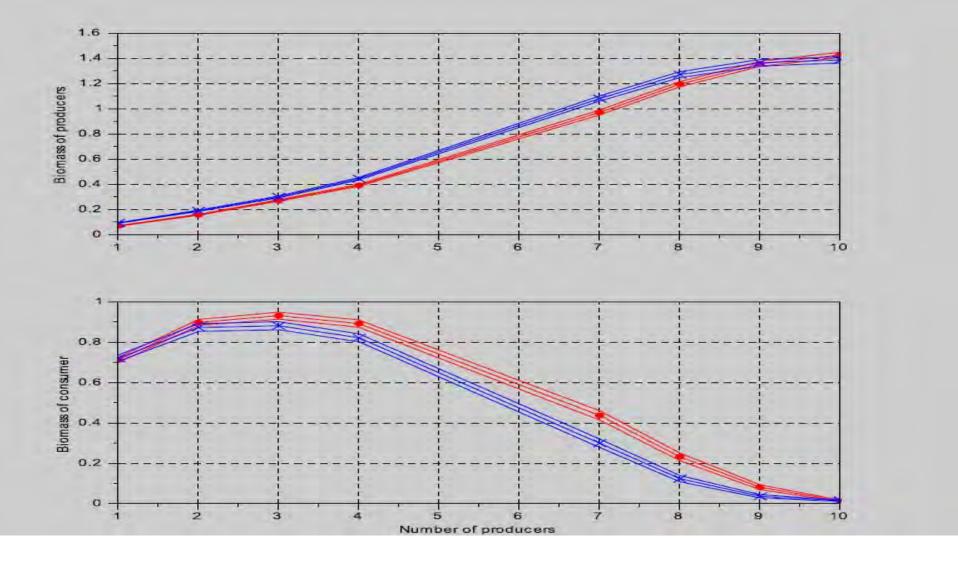


Учет полезности жертвы



Учет полезности жертвы, модификация модели «разборчивый хищник»

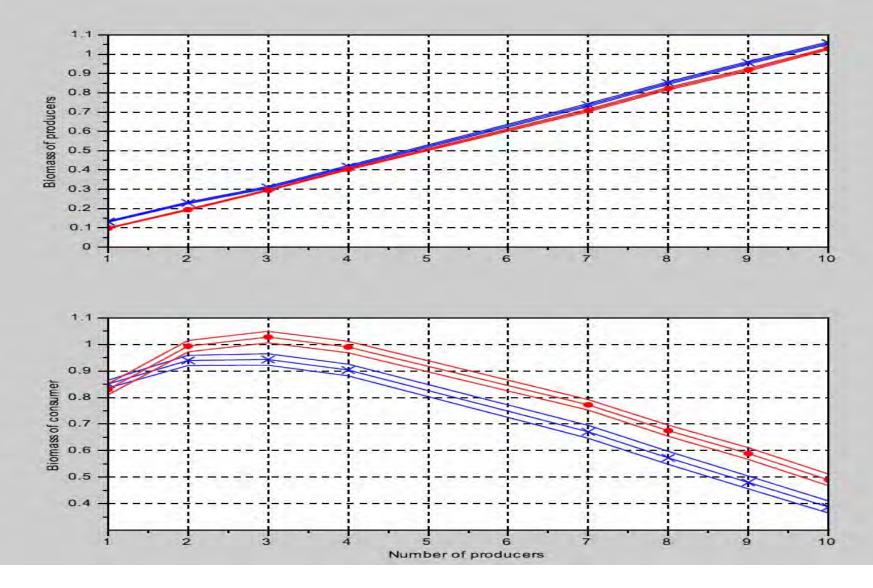
$$\begin{cases}
\frac{dx_{i}}{dt} = A_{i} \left(B_{0} - \sum_{i} x_{i} - \sum_{j} y_{j} \right) x_{i} - \frac{\sum_{j} \mu_{ij}^{2} x_{i}^{2} y_{j}}{\left(K_{j} + \sum_{k} x_{k} \right) \left(\sum_{k} \mu_{kj} x_{k} \right)} \\
\frac{dy_{j}}{dt} = \frac{\sum_{k} \mu_{kj}^{2} x_{k}^{2}}{\left(K_{j} + \sum_{k} x_{k} \right) \left(\sum_{k} \mu_{kj} x_{k} \right)} y_{j} - k_{dj} y_{j}
\end{cases}$$



Зависимость масс компонентов систем базовой и модифицированной модели "разборчивый хищник" от числа видов-продуцентов. Косые кресты обозначают результаты вычислений для базовой модели, точки - модифицированной.

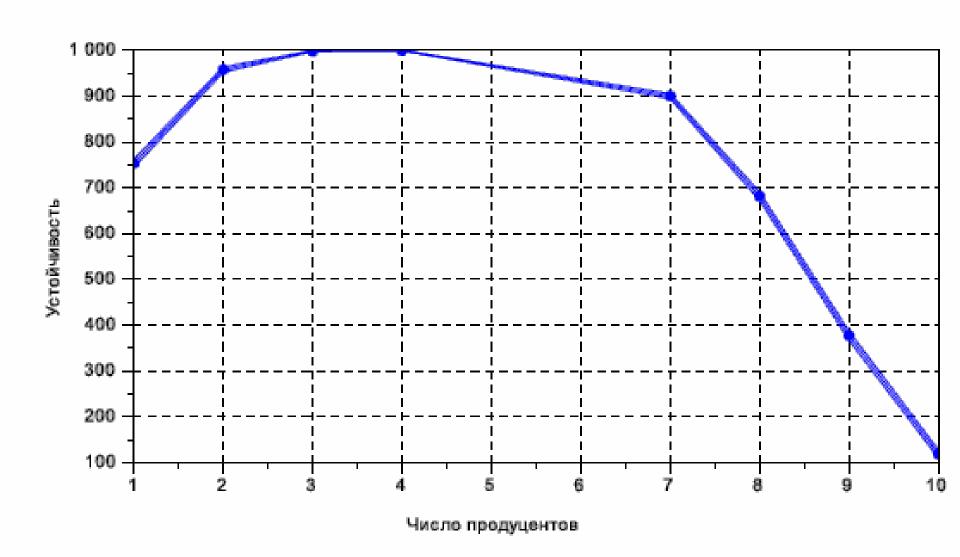
Учет полезности жертвы, модификация модели «переключающиеся пути»

$$\begin{cases} B = B_0 - \sum_{i} x_i - \sum_{i} \sum_{j} y_{ij} \\ \frac{dx_i}{dt} = A_i b x_i - \sum_{j} \frac{\mu_{ij} x_i}{K_{ij} + x_i} y_{ij} \\ \frac{dy_{ij}}{dt} = \frac{\mu_{ij} x_i}{K_{ij} + x_i} y_{ij} - \sum_{k} \frac{\mu_{kj}}{K_{kj}} \gamma_{kj} x_k y_{ij} + \sum_{k} \frac{\mu_{ij}}{K_{ij}} \gamma_{kj} x_i y_{kj} \end{cases}$$



Зависимость масс компонентов систем базовой и модифицированной модели «переключающиеся пути» от числа видов-продуцентов. Косые кресты обозначают результаты вычислений для базовой модели, точки - модифицированной.

Устойчивость ГМ-моделей с учетом полезности



Заключение

Была проведена зависимости количественная оценка «биоразнообразие-устойчивость» двух вариантов ГМ-моделей замкнутых экосистем. Было доказано что повышение устойчивости с ростом биоразнообразия действительно характерно для ГМ-моделей замкнутых экосистем на широком диапазоне параметров, а не является неким локальным свойством наблюдаемым лишь при некоторых значениях параметров модели. Выведен аналитический критерий для изменения устойчивости моделей оценки экосистем при ИХ модификации.

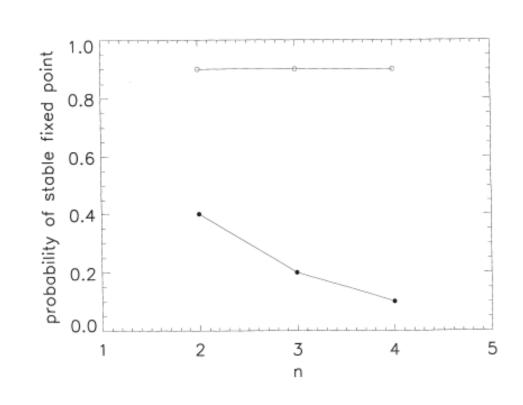
Ранее рассмотренные ГМ-модели были модифицированы таким образом, что бы хищник поедал жертву учитывая ее пищевые качества. В результате сохранилась продемонстрированная не модифицированными моделями высокая устойчивость по Ляпунову при большом числе видов, и уменьшился эффект падения стационарной численности консумента с ростом числа продуцентов.

Спасибо за внимание!

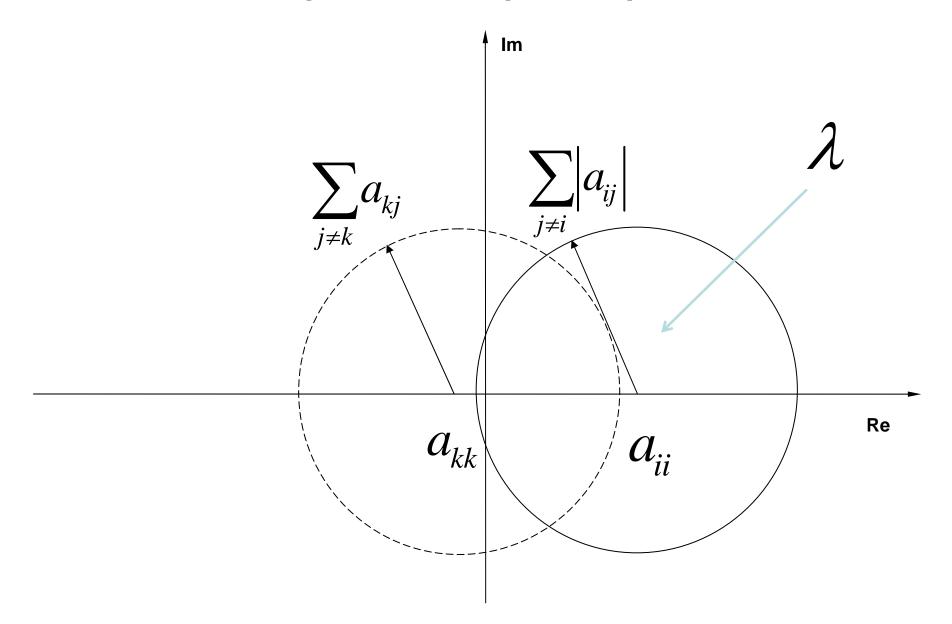
Влияние «переключения хищника» на корреляцию устойчивости с биоразнообразием (Pelletier, 2000).

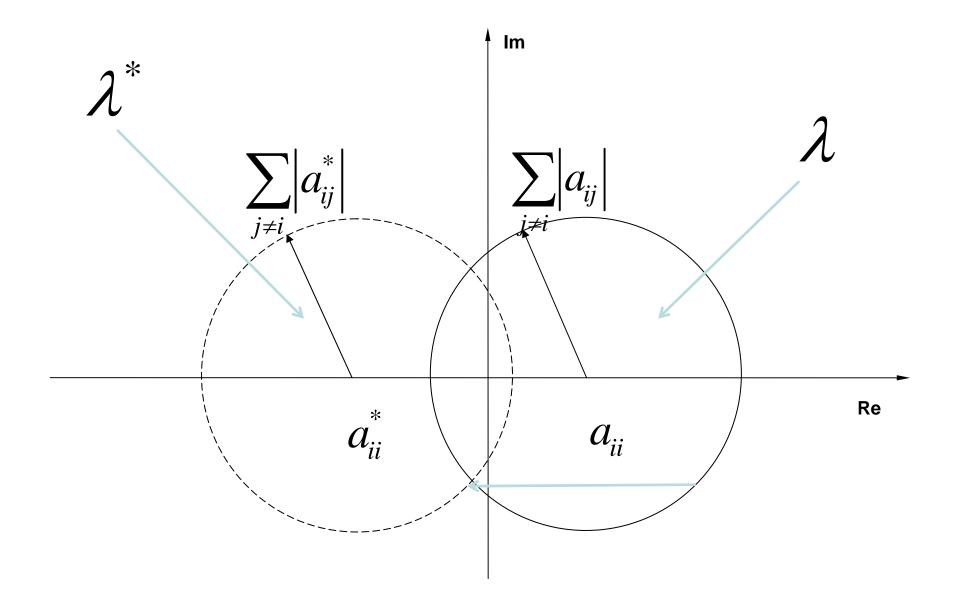
$$\begin{cases} \frac{dH_i}{dt} = \left(a_i - \sum_j b_{ij} \frac{c_{ji}H_i}{\left(\sum_k c_{jk}H_k\right)/n} P_j \right) H_i \\ \frac{dP_i}{dt} = \left(\sum_j c_{ij} \frac{c_{ij}H_j}{\left(\sum_k c_{ik}H_k\right)/n} H_j - d_i \right) P_i \end{cases}$$

$$\begin{cases} \frac{dH_i}{dt} = \left(a_i - \sum_j b_{ij} P_j\right) H_i \\ \frac{dP_i}{dt} = \left(\sum_j c_{ij} H_j - d_i\right) P_i \end{cases}$$



Теорема Гершгорина





Замыкание по нескольким элементам

Контрольная модель в приближении «жесткого» метаболизма

$$\begin{cases} \frac{dX_{1}}{dt} = \mu_{1} ABX_{1} - \alpha_{0} \mu X_{1} X_{2} Y - k_{1} X_{1} \\ \frac{dX_{2}}{dt} = \mu_{2} ABX_{2} - \beta_{0} \mu X_{1} X_{2} Y - k_{2} X_{2} \\ \frac{dY}{dt} = \mu X_{1} X_{2} Y - k_{d} Y \\ \frac{dA}{dt} = -\alpha_{1} \mu_{1} ABX_{1} - \alpha_{2} \mu_{2} ABX_{2} + \alpha_{0} k_{d} Y + \alpha_{1} k_{1} X_{1} + \alpha_{2} k_{2} X_{2} \\ \frac{dB}{dt} = -\beta_{1} \mu_{1} ABX_{1} - \beta_{2} \mu_{2} ABX_{2} + \beta_{0} k_{d} Y + \beta_{1} k_{1} X_{1} + \beta_{2} k_{2} X_{2} \end{cases}$$

$$\beta_i = 1 - \alpha_i$$

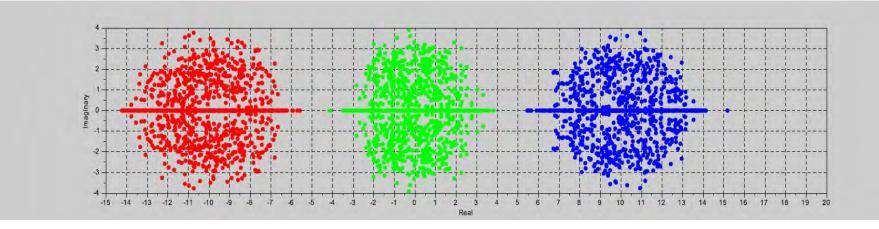
Условие замыкания в случае жесткого метаболизма

$$\begin{cases} \alpha_0 = \frac{\alpha_2}{\alpha_2 + \beta_1} \\ \beta_0 = \frac{\beta_1}{\alpha_2 + \beta_1} \end{cases}$$

A и B — биогенные элементы; X_{1} и X_{2} — продуценты; Y — консумент; $\mu_{(1,2)}$ — максимальная скорость роста; $k_{(d1,d2,d)}$ — константы отмирания; $\alpha_{(1,2,0)}$ и $\beta_{(1,2,0)}$ — стехиометрические коэффициенты.

Модель «внутренний регуляторный пул» для случая жестких продуцентов

$$\begin{split} \mathbf{A} & = a_{01}M_1S_1 + a_{02}M_2S_2 + a_0MX - a_{01}v_1(A,B)S_1 - a_{02}v_2(A,B)S_2 \\ \dot{B} & = b_{01}M_1S_1 + b_{02}M_2S_2 + b_0MX - b_{01}v_1(A,B)S_1 - b_{02}v_2(A,B)S_2 \\ \dot{S}_1 & = v_1(A,B)S_1 - k_1S_1X(a^m - a) - M_1S_1 \\ \dot{S}_2 & = v_2(A,B)S_2 - k_2S_2X(b^m - b) - M_2S_2 \\ \dot{X} & = k_1S_1X(a^m - a) + k_2S_2X(b^m - b) - MX \\ \dot{a} & = k_1S_1(a^m - a)a_{01} + k_2S_2(b^m - b)a_{02} - a_0\mu ab \\ \dot{b} & = k_1S_1(a^m - a)b_{01} + k_2S_2(b^m - b)b_{02} - b_0\mu ab \\ \end{split} \\ v_1(A,B) & = \frac{\mu_1^rAB}{(k_{A1}^r + A)(k_{B1}^r + B)}; \\ v_2(A,B) & = \frac{\mu_2^rAB}{(k_{A2}^r + A)(k_{B2}^r + B)}; \\ v(S_1,S_2) & = \frac{\mu^rS_1S_2}{(k_1^r + S_1)(k_2^r + S_2)} \\ b_{01} & = 1 - a_{01}; \\ b_{02} & = 1 - a_{02}; \\ b_0 & = 1 - a_0; \end{split}$$



Собственные значения 300 случайных матриц (нормальное распределение, дисперсия 1). Красным цветом обозначены собственные числа 100 матриц с матожиданием диагональных коэффициентов равным –10, зеленым – 0, синим – равным 10. Матожидания не-диагональных коэффициентов равны нулю.